



**Universidade de Brasília**  
**Faculdade de Tecnologia**  
**Curso de Engenharia Mecatrônica**  
**Disciplina: Tecnologias de Comando Numérico**  
**Professor: Edson Paulo da Silva**

**TRABALHO PRÁTICO N<sup>o</sup> \_\_\_\_\_**

***(TÍTULO DO TRABALHO)***

**Aluno 1:**  
**Aluno 2:**

**Matrícula:**  
**Matrícula:**

***Brasília, (mês) de (ano)***

- 
- Cada grupo de dois alunos deverá entregar um relatório;
  - Relatórios entregues após da data limite estabelecida sofrerão redução de 1 ponto por dia da nota, salvo casos justificados.

Para controle de professor (não preencher):

Data prevista para entrega: \_\_\_\_/\_\_\_\_/\_\_\_\_

Data de entrega: \_\_\_\_/\_\_\_\_/\_\_\_\_

Assinatura do aluno: \_\_\_\_\_

### **1. INTRODUÇÃO (MÁXIMO CINCO PÁGINAS)**

Contextualizar o trabalho e descrevê-lo. Estabelecer os objetivos e metodologia empregada (simulações, experimentos, cálculos, etc.)

### **2. DESENVOLVIMENTO (MÁXIMO QUINZE PÁGINAS)**

Descrever de forma lógica todas as tarefas desenvolvidas. Quando necessário incluir desenho da peça, Plano de Processo, cálculo de coordenadas, programa CN, simulações, resultados, análises, etc.)

### **3. CONCLUSÕES (MÁXIMO UMA PÁGINA)**

Ponha as conclusões aqui.

### **4. REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS (USAR AS NORMAS DA ABNT – VER LINK NO MOODLE)**

### **5. APÊNDICES E ANEXOS**